



ОТКРЫТАЯ НАУКА  
издательство

Международный журнал информационных технологий и энергоэффективности

Сайт журнала:

<http://www.openaccessscience.ru/index.php/ijcse/>



УДК 004.02

## ПОСТРОЕНИЕ МАТРИЧНОЙ МОДЕЛИ ДЛЯ АНАЛИЗА НЕПРЕРЫВНО ДИСКРЕТНЫХ СИСТЕМ

**Киселев Н.С.**

*ФГБОУ ВО " Казанский Государственный Энергетический Университет", Казань Россия (420066, Республика Татарстан, город Казань, Красносельская ул, д. 51), e-mail: kis\_48@mail.ru*

---

Рассмотрен метод построения модели для анализа непрерывных и дискретных процессов на примере логических и электронных схем. Предложен метод построения объединенной непрерывно-дискретной модели на основе матрицы смежности.

---

Ключевые слова: Модель непрерывно дискретных систем, матрицы смежности, матрицы инцидентности.

## CONSTRUCTION OF A MATRIX MODEL FOR THE ANALYSIS OF CONTINUOUSLY DISCRETE SYSTEMS

**Kiselev N.S.**

*Kazan State Power Engineering University, Kazan, Russia (420066, Republik of Tatarstan, Kazan city, Krasnoselskaya street, 51), e-mail: kis\_48@mail.ru*

---

The method of constructing a model for the analysis of continuous and discrete processes on the example of logic and electronic circuits is considered. A method for constructing a combined continuous-discrete model based on the adjacency matrix is proposed.

---

Keywords: Model of continuously discrete systems, adjacency matrices, incidence matrices.

Многие современные технические системы представляют из себя совокупность устройств с непрерывными и дискретными технологическими процессами. К непрерывным, например, относятся электрические, химические, тепловые, гидродинамические, диффузионные и ряд других. Дискретные процессы реализуют, как правило, системы управления, ручного или автоматического.

Большую часть в этих системах составляют системы, связанные с передачей и преобразованием различного рода потоков - информационные, энергетические, потоки жидкостей и газов и др.

Для анализа таких систем на разных уровнях детализации в качестве моделей используют разнообразный математический аппарат: численные методы решения дифференциальных уравнений, алгебру логики, теорию графов, сети Петри, теорию массового обслуживания и др., с хорошо разработанными методами решения [1, 2, 3].

Разнообразие методов и моделей создает определенные трудности:

- для более полного анализа требуемой задачи необходимо построение нескольких моделей для разных уровней детализации поставленной задачи
- повышаются профессиональные требования к специалистам, поскольку они должны: владеть большим разнообразием методов моделирования на разных уровнях, уметь сопрягать модели разных уровней и интерпретировать результаты их моделирования.

В работе предлагается объединить непрерывные и дискретные модели в рамках единого матричного подхода к построению единой модели.

Рассмотрим построение гибридной модели на примере схемы содержащей электрические (аналоговые) и логические (дискретные) элементы.

Для логических схем в качестве модели удобно использовать матричную модель вида [4]

$$S_o = M \Theta S_i \quad (1)$$

или

$$\begin{pmatrix} s_{o1} \\ s_{o2} \\ \dots \\ s_{on} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} m_{11} & m_{21} & \dots & m_{n1} \\ m_{12} & m_{22} & \dots & m_{n2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ m_{1n} & m_{2n} & \dots & m_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \ominus_1 \\ \ominus_2 \\ \dots \\ \ominus_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s_{i1} \\ s_{i2} \\ \dots \\ s_{in} \end{pmatrix} \quad (2)$$

Пусть задана логическая схема и ее граф (Рисунок 1).

Вершинам графа соответствуют элементы схемы, включая входы и выходы, а ребрам – связи между элементами. Направление ребер соответствует направлению передачи сигналов (потоков информации).

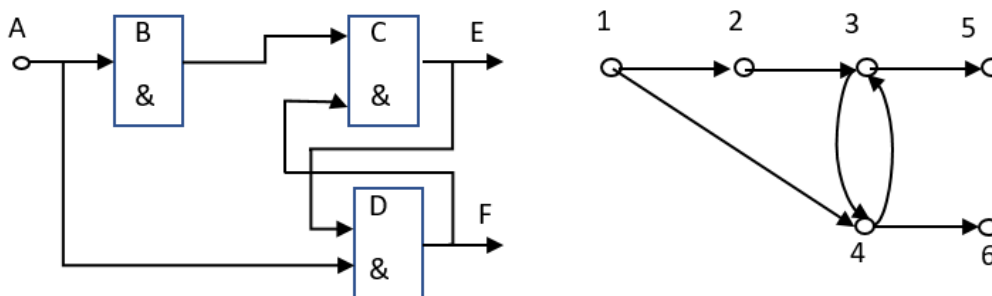


Рисунок 1 – Схема и ее граф

Для графа и схемы построим матрицу смежности и вектор функций элементов (Рисунок 2).

Каждая строка матрицы определяет входы в элемент (например: в элемент – **B**, вершина графа 2 входом является элемент **A**, вершина графа 1). Функция элемента – **&** (**И-НЕ**). Задав начальное значение на входе схемы, можно вычислить значение на элементе **B** (строка матрицы 2). Пробежав все строки можно определить состояние всех элементов в некоторый начальный момент времени. Данный алгоритм описывается выражениями 1 и 2.

№ П/П	1	2	3	4	5	6	Функция элементов схемы
1							ВХОД
2	1						$\neg \&$
3		1		1			$\neg \&$
4	1		1				$\neg \&$
5			1				ВЫХОД
6				1			ВЫХОД

Рисунок 2 – Матрица смежности с функциями элементов схемы

При построении математической модели электрических схем также используется граф схемы. При этом вершинам графа соответствуют цепи, а ребрам компоненты (двухполюсные).

Рассмотрим построение матрицы смежности для аналоговой схемы. В качестве примера возьмем рисунки из [5] (Рисунок 3).

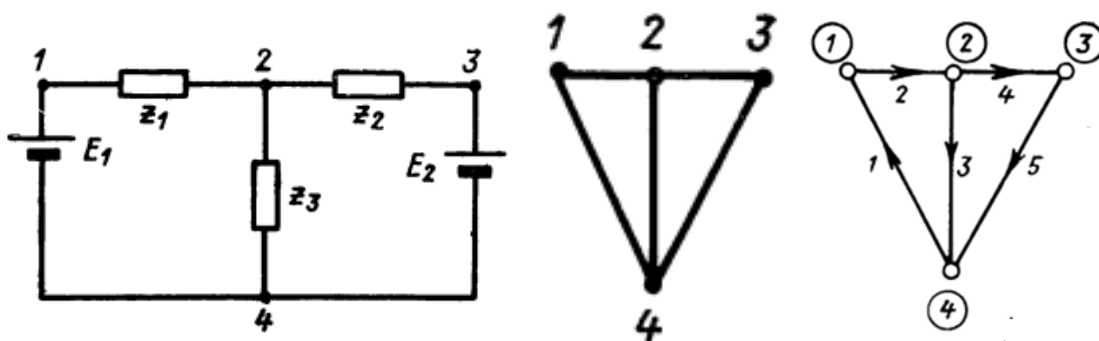


Рисунок 3 – Схема, её граф и ориентированный граф

На основе ориентированного графа можно построить матрицу инцидентий (соединений), представленную на Рисунке 4. Матрица показывает соединение узлов и ветвей ориентированного графа. В каждом столбце единицами отмечены в строках, соответствующих узлам, начала (-1) и концы ветвей (1).

Узлы	Ветви				
	1	2	3	4	5
①	1	-1			
②		1	-1	-1	
③				1	-1
④	-1		1		1

Рисунок 4 – Матрица инцидентий (матрица соединений)

Известно, что данную матрицу можно использовать для записи законов Кирхгофа. Обозначив матрицу буквой  $A$  выражение закона Кирхгофа для токов (ЗКТ) запишется в виде  $AI=0$ , а для закона Кирхгофа для напряжений  $A^tU = 0$ , где  $t$  – знак транспонирования.

Матрица смежности для этой же схемы представлена на Рисунке 5. имеет блочный вид. Два блока выделены жирными линиями. Обозначим блоки матрицы символами  $B$  для правого верхнего и  $C$  для левого нижнего.

	①	②	③	④	1	2	3	4	5
①					1				
②						1			
③								1	
④							1		1
1				1					
2	1								
3		1							
4		1							
5			1						

Рисунок 5 – Матрица смежности

Сопоставляя эти две матрицы можно заметить, что первая матрица  $A$  получается из второй, если у неё взять левый нижний блок, умножить на  $(-1)$  и транспонировать, а затем сложить с правым верхним блоком. Также можно получить транспонированную матрицу  $A^t$ . Для этого левый нижний блок надо умножить на  $(-1)$ , и сложить с транспонированной правым верхним блоком.

$$\text{Или } A = B + C^t * (-1) \quad (3)$$

$$\text{и } A^t = (-1) * C + B^t \quad (4)$$

Полученная модифицированная матрица представлена на Рисунке 6.

	①	②	③	④	1	2	3	4	5
①					1	-1			
②						1	-1	-1	
③								1	-1
④					-1		1		1
1	1			-1					
2	-1	1							
3		-1		1					
4		-1	1						
5			-1	1					

Рисунок 6 – Структурная матрица для ЗК

Уравнения законов Кирхгофа на основе полученной матрицы можно записать следующим образом

$$\begin{bmatrix} \mathbf{0} & A \\ A^t & \mathbf{0} \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} U \\ I \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{0} \\ \mathbf{0} \end{bmatrix} \quad (5)$$

Для получения полной системы уравнений необходимо добавить компонентные уравнения для токов и напряжений [6].

Построить полную систему уравнений из исходной модели в матричном виде можно, если в граф на Рисунке 3 добавить дополнительные вершины (Рисунок 7.).

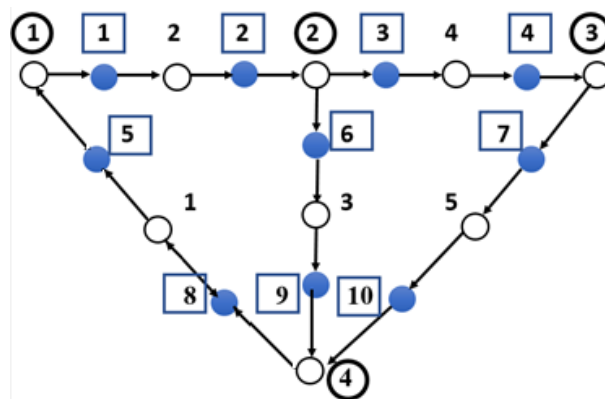


Рисунок 7 – Граф с дополнительными вершинами.

Дополнительные вершины выделены цветом и отмечены номерами в квадратиках. Матрица смежности для данного графа представлена на Рисунке 8.

В полученной матрице невозможно увидеть блоки как-то сходные с блоками матрицы на Рисунке 5. Однако при перестановке строк и одноименных столбцов можно получить матрицу, представленную на Рисунке 9.,

Очевидно, что в новой матрице есть два блока таких же, как и на Рисунке 5, и два единичных блока.

Перестановка строк и одноименных столбцов равносильна перенумерации вершин графа. Дополнительная нумерация на Рисунке 9 соответствует графу на Рисунке 10.

—	①	②	③	④	1	2	3	4	5	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
①														1					
②											1								
③													1						
④																		1	1
1																	1		
2										1									
3															1				
4													1						
5																1			
1	1																		
2						1													
3		1																	
4								1											
5					1														
6		1																	
7			1																
8				1															
9							1												
10									1										

Рисунок 8 – Матрица смежности для графа с дополнительными вершинами

										1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
		①	②	③	④	1	2	3	4	5	5	2	9	4	10	8	1	6	3	7
①											1									
②												1								
③													1							
④														1	1					
1															1					
2																1				
3																	1			
4																		1		
5																			1	
1	5					1														
2	2						1													
3	9							1												
4	4								1											
5	10									1										
6	8																			
7	1	1																		
8	6		1																	
9	3			1																
10	7				1															

Рисунок 9 – Матрица с переставленными строками и столбцами

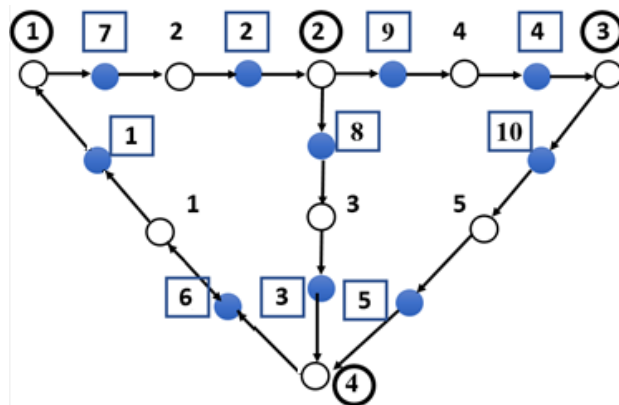


Рисунок 10 – Граф с перенумерованными вершинами

В символьном виде матрицу на Рисунке 7 можно представить следующим образом:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & B & 0 \\ 0 & 0 & 0 & I \\ 0 & I & 0 & 0 \\ C & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad (6)$$

А с учетом преобразований 3 и 4.

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & A & 0 \\ 0 & 0 & 0 & I \\ 0 & I & 0 & 0 \\ A^t & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad (7)$$

Выражение (7) является основой для системы уравнений для токов, напряжений и компонентных уравнений.

В результате полученных рассуждений видно, что системы уравнений электрических схем можно получить не только из матриц инцидентий, но и из матриц смежности. При этом получаются как топологические, так и компонентные уравнения. Таким образом, использование матриц смежности, как для логических, так и электрических схем, с методологической точки зрения упрощает алгоритм построения разнородных моделей.

### Список литературы

1. Парийская Е.Ю., Сравнительный анализ математических моделей и подходов к моделированию и анализу непрерывно–дискретных систем. Дифференциальные уравнения и процессы управления, №1, 1997, Электронный журнал, с.91-120
2. Якимов И.М., Кирпичников А.П., Мокшин В.В. Моделирование сложных систем в среде имитационного моделирования GPSS W с расширенным редактором. Вестник казанского технологического университета, Том: 17, №: 4 2014, с.: 298-303
3. Киселев Н.С. Матричный метод моделирования непрерывно-дискретных схем //Информатика 87. 2 Всесоюзная конференция. Ереван: Арм.ССР,1987.- с.251
4. Киселев Н.С. Матричная модель для анализа логических схем большой размерности//Исследования по информатике. Выпуск 1. Научно-практическое издание. Институт проблем информатики АН РТ. Сборник трудов. Казань: Отечество, 1999, с.95-100
5. Ильин В.И. Машинное проектирование электронных схем. - М.: Энергия, 1972
6. Шиманская-Семенова, Т.А. Применение матричных моделей для расчета и анализа режимов электрических сетей: методическое пособие по выполнению курсовой работы и изучению дисциплины «Математические модели в энергетике» для студентов специальности 1-43 01 02 «Электроэнергетические системы и сети» / Т.А. Шиманская-Семёнова. – Минск: БНТУ, 2010. – 158 с.

### References

1. Pariyskaya E.Yu., Comparative analysis of mathematical models and approaches to modeling and analysis of continuous–discrete systems. Differential Equations and Control Processes, No. 1, 1997, Electronic Journal, pp.91-120
2. Yakimov I.M., Kirpichnikov A.P., Mokshin V.V. Modeling of complex systems in the GPSS W simulation environment with an extended editor. Bulletin of Kazan Technological University, Volume: 17, no.: 4 2014, pp.: 298-303
3. Kiselev N.S. Matrix method of modeling continuous-discrete circuits //Informatics 87. 2 All-Union Conference. Yerevan: Arm.SSR, 1987.- p.251
4. Kiselev N.S. Matrix model for the analysis of large-dimensional logic circuits//Computer science research. Issue 1. Scientific and practical edition. Institute of Computer Science Problems of the Academy of Sciences of the Republic of Tatarstan. Collection of works. Kazan: Fatherland, 1999, pp.95-100
5. Pyin V.I. Machine design of electronic circuits. - M.: Energiya, 1972
6. Shimanskaya-Semenova, T.A. Application of matrix models for calculation and analysis of modes of electric networks: a methodological guide for the course work and the study of the



discipline "Mathematical models in power engineering" for students of specialty 1-43 01 02  
"Electric power systems and networks" / Т.А. Shimanskaya-Semenova. – Minsk: BNTU, 2010.  
– p.158

---